

MATEMATICA (LM39)

(Lecce - Università degli Studi)

Insegnamento MODELLI MATEMATICI PER LA FISICA E

GenCod A005448

Insegnamento MODELLI MATEMATICI PER LA FISICA E L'INGEGNERIA

Anno di corso 1

Insegnamento in inglese MATHEMATICAL MODELS FOR PHYSICS

Lingua ITALIANO

Settore disciplinare MAT/07

Percorso PERCORSO COMUNE

Corso di studi di riferimento

Docente Gaetano NAPOLI

MATEMATICA
Tipo corso di studi Laurea Magistrale

Sede Lecce

Crediti 9.0

Periodo Secondo Semestre

Ripartizione oraria Ore Attività frontale:

Tipo esame Orale

63.0

Per immatricolati nel 2018/2019

Valutazione Voto Finale

Erogato nel 2018/2019

Orario dell'insegnamento

<https://easyroom.unisalento.it/Orario>

BREVE DESCRIZIONE DEL CORSO

L'insegnamento ha la finalità di introdurre gli studenti ai concetti matematici alla base della modellazione dei materiali continui. L'obiettivo principale sarà quello di fornire un approccio fisico-matematico unitario allo studio della meccanica di mezzi continui, ed all'interno di questo caratterizzare le principali classi di materiali.

PREREQUISITI

E' richiesta la conoscenza dei fondamenti di calcolo differenziale e integrale in più variabili e di equazioni differenziali alle derivate parziali.

OBIETTIVI FORMATIVI

- saper formulare problemi ai limiti per lo studio del moto di fluidi o solidi;
- essere in grado di determinare la soluzione esplicita nel caso di moti particolarmente semplici;
- saper presentare oralmente gli argomenti trattati nel corso con un linguaggio scientifico

PROGRAMMA ESTESO

Cinematica e dinamica del corpo rigido. Richiami di calcolo tensoriale e differenziale. Cinematica dei corpi continui deformabili. Analisi delle deformazioni e dei moti. Sforzi. Teorema di Cauchy. Equazioni di bilancio. Equazioni costitutive. Elasticità finita. Elasticità lineare. Fluidi perfetti. Fluidi viscosi. Equazione di Navier-Stokes.

TESTI DI RIFERIMENTO

- [1] M. E. Gurtin, An Introduction to Continuum Mechanics, Academic Press, 1981.
[2] P. Biscari, T. Ruggeri, G. Saccomandi, M. Vianello, Meccanica Razionale, Springer, 2016.