

m₁0*scaled*1200

Introduzione alla Fisica Moderna - a.a. 2015-16

6/12/2016

Nome Cognome Matricola:

- 1) Si dimostri che la funzione $F(x, y) = dx - c \log x + b y - a \log y$ una costante del moto per il sistema di equazioni
- $$\begin{aligned}\dot{x} &= a x - b x y \\ \dot{y} &= -c y + d x y\end{aligned}$$

- E' sufficiente derivare F rispetto a t e sostituire il sistema (1).

- 2) Si scriva la Lagrangiana per il sistema meccanico costituito da due masse m rigidamente collegate tra loro da una sbarra, priva di massa, che ruota attorno ad un punto fisso, distante r dal centro della sbarra, in modo che questa formi sempre un angolo di $\pi/2$ rispetto al raggio congiungente. Inoltre lungo tale raggio puoscillare una terza massa m' , soggetta ad una forza elastica di costante k , all'equilibrio nel punto medio della sbarra. Tutte avviene sotto l'azione della forza peso e in assenza attriti.

- Vedi Figura 1. Per quanto riguarda il manubrio, le cui masse sono posizionate in $O\vec{M}\theta t \pm \frac{L}{2}\vec{\rho}\theta t$ con $O\vec{M} \cdot \vec{\rho} = 0$, sufficiente applicare il teorema dell'energia cinetica per i corpi rigidi rotanti attorno ad un asse non passante per il centro di massa, pertanto $T_{manubrio} = mr^2 + \frac{L^2}{4}\dot{\theta}^2$. La massa oscillante viene descritta dal vettore $O\vec{M}1 + ft$, dove f tiene conto dello spostamento relativo lungo l'asse. Pertanto il suo contributo cinetico duplica, precisamente $T_{m'} = m'r^2 + ft^2\dot{\theta}^2 + m'r^2\dot{f}^2$. L'energia potenziale $U = 2mgr \sin \theta + m'gr + f \sin \theta + kf^2$. La Lagrangiana quindi $L = T_{manubrio} + T_{m'} - U$.

- 3) Si trovi se la Lagrangiana $L = Mx_1^2 + m\ell^2\dot{\theta}^2 + m\ell \cos \theta \dot{x}_1\dot{\theta} + mgl^2 \cos \theta$ ammetta coordinate cicliche, quali siano i momenti coniugati e quale sia il limite delle piccole oscillazioni.

- Poich $\frac{L}{x_1} = 0$, allora x_1 una coordinata ciclica.

I momenti sono $p_x = \ell m\theta'(t) \cos(\theta(t)) + Mx'(t)$ e $p_\theta = \ell^2 m\theta'(t) + \ell m \cos(\theta(t))x'(t)$.

Nel limite delle piccole oscillazioni, a meno di contributi costanti, la Lagrangiana diventa

$$L_{Arm} = \frac{1}{2}l^2 m\theta'(t)^2 + \ell m\theta'(t)x'(t) + \frac{1}{2}Mx'(t)^2 - \frac{1}{2}gl^2 m\theta(t)^2$$

- 4) Un satellite orbitante attorno alla Terra, una volta giunto al perigeo subisce una accelerazione radiale dovuta ad una forza impulsiva. Il momento radiale viene incrementato di un impulso P_0 . Determinare di quanto cambiano il

momento angolare totale, l'energia meccanica totale ed il vettore di Runge-Lenz. Datene una interpretazione fisica.

Il momento cambia radialmente secondo $\dot{\mathbf{L}} = +P_0 \hat{r}$, pertanto il momento angolare $\mathbf{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{p} = \text{non cambia}$.
 D'altra parte l'energia meccanica $E = \frac{v^2}{2m} - \frac{k}{r} = +\frac{P_0^2}{2m}$, dove si tenuto conto dell'ortogonalità tra \hat{r} al perigeo.
 Infine il vettore di Runge-Lenz $\mathbf{A}' = \mathbf{L} \times \dot{\mathbf{L}} - mk\hat{r} = +P_0 \hat{r} \times \mathbf{L} = -P_0 \mathbf{r}$.
 Quindi l'energia del satellite aumenta, con un cambio dell'orbita, di nuovo semiasse maggiore $a' = \frac{k}{2|A'|} \approx a(1 + \frac{P_0^2}{2mk})$ ed eccentricità $e' = \sqrt{1 - \frac{2E'^2}{A'^2}}$. Inoltre il nuovo semiasse maggiore punterà nella direzione di \mathbf{A}' .

- 5) Mostrare se la trasformazione

$$p = m\omega q \coth Q, \quad q = \sqrt{\frac{2P}{m\omega}} \sinh Q$$

sia canonica.

- Sostituendo q nella definizione di p si ottiene la relazione esplicita $p = \sqrt{2m\omega P} \cosh(Q)$. Pertanto, calcolando la parentesi di Poisson $\{q, p\} = \frac{1}{P} (p \frac{\partial p}{\partial q} - q \frac{\partial p}{\partial q}) = \cosh^2(Q) - \sinh^2(Q) = 1$, si verifica la canonicità della trasformazione.

- 6) Descritto un oscillatore armonico planare omogeneo con coordinate canoniche q_1, q_2, p_1, p_2 e Hamiltoniana $H = p_1^2 + p_2^2 + q_1^2 + q_2^2$, dimostrare che le nuove coordinate $I_k = q_k^2 + p_k^2$ e $\phi_k = \arctan p_k/q_k$ sono canoniche e determinare le equazioni del moto.

- Si verifica direttamente che $I_1, I_2 = \phi_1, \phi_2 = 0$ e $I_i, \phi_j = \delta_{i,j}$. Inoltre in queste coordinate l'Hamiltoniana diventa $H = I_1 + I_2$. Di conseguenza le eq. di Hamilton diventano

$$\begin{aligned} \dot{I}_1 &= I_1, H = 0 \\ \dot{I}_2 &= I_2, H = 0 \\ \dot{\phi}_1 &= \phi_1, H = 1 \\ \dot{\phi}_2 &= \phi_2, H = 1 \end{aligned}$$

- 7) Un corpo, considerato nero, viene mantenuto alla temperatura costante di $T_c = 2000^\circ K$. Calcolare la potenza netta emessa dal corpo, sapendo che la sua superficie totale $A = 0.20 \text{ m}^2$. Calcolare la lunghezza d'onda massima di emissione e stabilire se essa nel visibile.

- La potenza raggiante emessa dal corpo data dalla legge derivata da quella di Stefan-Boltzmann $P = A\sigma T^4$, dove $\sigma = 5.7 \times 10^{-8} \text{ W m}^{-2} \text{ K}^{-4}$ la costante di Stefan. I dati conducono al valore di potenza irradiata $P = 0.18 \times 10^6 \text{ W}$. Per quanto riguarda la lunghezza d'onda di picco si utilizza la legge dello spostamento di Wien, che conduce al valore $\lambda_{max} = 0.0029 \text{ m K} / 2000 \text{ K} = 1.45 \times 10^{-6} \text{ m}$. Quindi il picco di emissione nelle microonde-infrarosso, quindi non visibile.

- 8) Nel sistema di riferimento del laboratorio una particella di massa a riposo m_1 collide con velocità \hat{v} su un'altra particella ferma di massa m_2 . Calcolare le componenti del quadrimomento totale e il suo modulo.

E' possibile trovare un sistema di riferimento nel quale annullare tutte le componenti spaziali del quadrimomento? E se sì, quale deve essere la trasformazione di Lorentz da applicare?

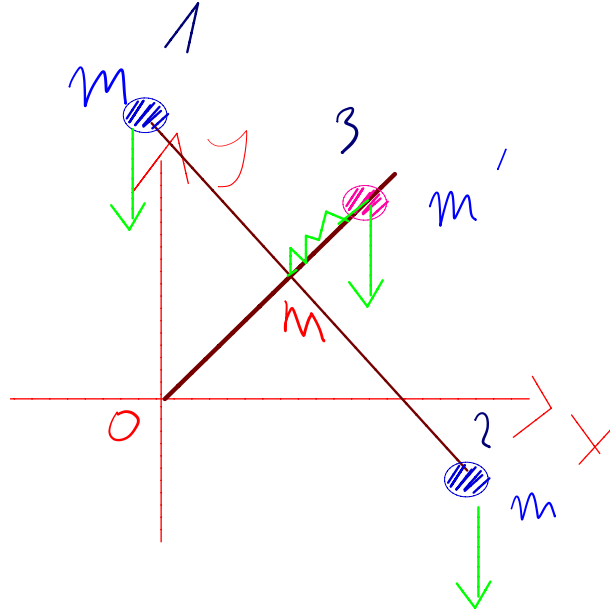


Figure 1:

- Si ha che $p_1^\mu = m_1 \gamma_1 c, v_1, 0, 0$ dove $\gamma_1 = 1 - v_1^2/c^2$ e $p_2^\mu = m_2 c, 0, 0, 0$. Quindi $p_{tot}^\mu = p_1^\mu + p_2^\mu = m_1 \gamma_1 + m_2 c, m_1 \gamma_1 v_1, 0, 0$, inoltre $p_{tot} = \sqrt{m_1^2 \gamma_1^2 + m_2^2 c^2 - m_1 \gamma_1 v_1^2} = c \sqrt{m_1^2 + m_2^2 + 2 m_1 m_2 \gamma_1}$.

Per annullare la componente spaziale del quadrimomento totale dobbiamo effettuare una trasformazione di Lorentz, che ponga il centro di massa a riposo in detto sistema. Questo comporta che bisogna trovare quella trasformazione, individuata dalla velocità $\beta \hat{x}$, tale che le nuove velocità delle particelle siano: $\beta'_1 = \frac{\beta_1 - \beta}{1 - \beta_1 \beta}$ e $\beta'_2 = -\beta$. Inoltre deve valere la relazione sulla parte spaziale del momento $m_1 \gamma'_1 \beta'_1 + m_2 \gamma'_2 \beta'_2 = 0$. Infine il quadrimomento quadro deve essere uguale a quello calcolato precedentemente. Quindi deve essere $m_1 \gamma'_1 + m_2 \gamma'_2 c^2 = p_{tot}^2$. Dalla relazione sul momento spaziale si puricava $m_1 \gamma'_1$ e sostituire la sua espressione nella precedente formula per il quadrimomento quadro, poi utilizzare le espressioni di β'_1 e di β'_2 , ottenendo un'equazione di 2° grado per β . La radice $\beta = \frac{\beta_1 (2 \gamma^3 m_1 m_2 + \gamma^2 m_1^2 + m_2 (\gamma^2 m_2 - \sqrt{(\gamma m_2 + m_1)^2}))}{(\gamma m_1 + m_2)((2 \gamma^2 - 1) m_2 + \gamma m_1)}$ fornisce la velocità del sistema di riferimento solidale con il centro di massa del sistema.