

1) **Discutere e risolvere il seguente sistema lineare**

$$\begin{cases} 2x + y - 2t = 0 \\ x - y + z + 2t = 1 \\ y - 2z + t = 2 \\ 2x - 7y + 8z + 8t = -2 \end{cases}$$

Consideriamo la matrice completa (A, B) associata al sistema nel quale abbiamo cambiato l'ordine delle equazioni

$$(A, B) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 2 & -7 & 8 & 8 & -2 \end{pmatrix}$$

Utilizzando l'eliminazione di Gauss si giunge alla matrice (A', B') ridotta a scala

$$(A', B') = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -9 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Ora $rgA = rgA' = 3$ mentre $rg(A, B) = rg(A', B') = 4$. Per il teorema di Rouchè Capelli il sistema è dunque incompatibile.

2) In R^4 si consideri l'insieme $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\}$ con $\vec{v}_1 = (1, 2, h, 0)$, $\vec{v}_2 = (1, 4, -1, 9)$, $\vec{v}_3 = (0, 2, 1, -1)$ e $\vec{v}_4 = (1, 0, -3, 1)$. Determinare al variare di $h \in R$ la dimensione del sottospazio generato da $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$. Stabilire, giustificando la risposta, per quali valori di h il vettore $\vec{v}(-1, 0, 0, 1)$ si può scrivere come combinazione lineare dei vettori $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$.

i) Consideriamo la matrice che ha per righe le componenti dei vettori dati e riduciamola in forma a scala:

$$rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & h & 0 \\ 1 & 4 & -1 & -9 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -3 & 1 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & h & 0 \\ 0 & 2 & -1-h & -9 \\ 0 & 0 & 2+h & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix} = 4 \text{ a patto che sia } h \neq -2$$

Per $h = -2$ si ha

$$rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & h & 0 \\ 1 & 4 & -1 & -9 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -3 & 1 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & h & 0 \\ 0 & 2 & -1-h & -9 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 3$$

In conclusione:

- per $h \neq -2$ si ha $\dim L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4) = 4$

- per $h = -2$ si ha $\dim L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4) = 3$

ii) Per $h \neq -2$ si ha

$$L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4) = R^4 \text{ e } \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\} \text{ è una base di } R^4$$

da ciò segue che ogni vettore di R^4 , e quindi anche il vettore \vec{v} , si può scrivere come combinazione lineare dei vettori $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$.

Per $h = -2$, dal punto i) segue che $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ sono linearmente indipendenti mentre \vec{v}_4 si ottiene come loro combinazione lineare. Possiamo quindi concludere che in questo caso \vec{v} sarà combinazione lineare di $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$ a patto che $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ e \vec{v} siano linearmente dipendenti. Poichè

$$rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -9 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -9 \\ 0 & 0 & -3 & 10 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix} = 4$$

si ha che \vec{v} non è combinazione lineare di \vec{v}_1, \vec{v}_2 e \vec{v}_3 .

3) In R^4 si considerino i vettori $\vec{v}_1 = (1, 0, 1, 0)$, $\vec{v}_2 = (2, h, 2, h)$ e $\vec{v}_3 = (1, 1+h, 1, 2h)$ e sia $W = L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3)$. Al variare di h in R , determinare una base di W ed un sottospazio V di R^4 tale che

$$W \oplus V = R^4$$

Sia $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & h & 2 & h \\ 1 & 1+h & 1 & 2h \end{pmatrix}$ la matrice che ha per righe le componenti

dei vettori dati. Utilizzando l'eliminazione di Gauss otteniamo

$$rgA = rg \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & h & 0 & h \\ 0 & 1+h & 0 & 2h \end{pmatrix}$$

Se $h = 0$ si ha $rgA = rg \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 2$ e $\{\vec{v}_1, \vec{v}_3\}$ è base di W da

cui $\dim W = 2$. In questo caso si avrà $\dim V = 2$. Consideriamo la seguente matrice

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

in cui le prime due righe sono i vettori della base di W . Poichè B è una matrice triangolare superiore con 4 pivot non nulli, ossia tale che $rgB = 4$, possiamo concludere che i vettori \vec{e}_3, \vec{e}_4 , che costituiscono le ultime due righe della matrice, rappresentano una base per V . In questo caso quindi $V = L(\vec{e}_3, \vec{e}_4)$.

Se $h \neq 0$ si ha che $rgA < 3$ se e solo se

$$\frac{1+h}{h} = \frac{2h}{h} \Leftrightarrow h = 1$$

Se $h = 1$ si ha $rgA = rg \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2$ e si ritorna al caso precedente.

Se $h \neq 0$ e $h \neq 1$ si ha $rgA = 3$ e $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ è base di W da cui $\dim W = 3$. In questo caso si avrà $\dim V = 1$. Consideriamo la seguente matrice

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & h & 0 & h \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h-1 \end{pmatrix}$$

in cui le prime due righe e l'ultima sono i vettori della base di W . Poichè $rgB = 4$ possiamo concludere che il vettore \vec{e}_3 , che costituisce la terza riga della matrice B , rappresenta una base per V . In questo caso quindi $V = L(\vec{e}_3)$.

4) Siano $U = \{(0, b, c, d) \mid b, c, d \in R\}$ e $V = \{(q, p, q, r) \mid p, q, r \in R\}$ due sottospazi di R^4 . Verificare che U e V sono sottospazi vettoriali di R^4 , trovare $U \cap V$ e $U + V$ e stabilire se la somma è diretta

i) Siano $(0, b, c, d), (0, b', c', d') \in U$ e sia $\lambda \in R$, si ha

$$\begin{aligned} (0, b, c, d) + (0, b', c', d') &= (0, b+b', c+c', d+d') \in U \\ \lambda(0, b, c, d) &= (0, \lambda b, \lambda c, \lambda d) \in U \end{aligned}$$

da cui segue che U , essendo chiuso rispetto la somma ed il prodotto per uno scalare, è un sottospazio vettoriale. Se consideriamo

$$(0, b, c, d) = b(0, 1, 0, 0) + c(0, 0, 1, 0) + d(0, 0, 0, 1)$$

possiamo concludere che $\{\vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4\}$ è una base per U .

Analogamente si prova che V è un sottospazio vettoriale. Se consideriamo

$$(q, p, q, r) = q(1, 0, 1, 0) + p(0, 1, 0, 0) + r(0, 0, 0, 1)$$

posto $\vec{v}_1(1, 0, 1, 0)$ si ha che $\{\vec{v}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_4\}$ è una base per V .

ii) Un vettore $\vec{v}(x, y, z, t) \in R^4$ appartiene a $U \cap V$ se e solo se $\vec{v} \in U$ e $\vec{v} \in V$ da cui

$$\begin{cases} q = 0 \\ p = b \\ q = c \\ r = d \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} q = c = 0 \\ p = b \\ r = d \end{cases}$$

da cui

$$\vec{v} \in U \cap V \Leftrightarrow \vec{v} = (0, b, 0, d) = b(0, 1, 0, 0) + d(0, 0, 0, 1)$$

ossia $\{\vec{e}_2, \vec{e}_4\}$ è una base di $U \cap V$ e la somma di U e V non è diretta.

Dalla relazione di Grassman sappiamo che

$$\dim(U + V) = \dim U + \dim V - \dim U \cap V = 3 + 3 - 2 = 4$$

Abbiamo quindi che $U + V$ essendo un sottospazio vettoriale di R^4 di dimensione 4, non può che essere R^4 stesso.

5) Siano $\vec{v}_1 = (0, 0, 2, -1)$, $\vec{v}_2 = (-1, 1, 2, 1)$, $\vec{v}_3 = (0, 1, 0, 2)$,
 $\vec{v}_4 = (0, 0, 0, 1)$ **quattro vettori di** R^4 . **Stabilire, giustificando la risposta, se esiste un unico endomorfismo** f **di** R^4 **tale che**

$$f(\vec{v}_1) = f(\vec{v}_2) = \vec{v}_1 - \vec{v}_3 \quad f(\vec{v}_3) = \vec{v}_1 \quad f(\vec{v}_4) = \vec{0}$$

Determinare la matrice $M_C(f)$ **associata ad** f **rispetto la base canonica** C **di** R^4 .

i) L'endomorfismo dato è unico a patto che $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\}$ costituiscano una base per R^4 . Consideriamo allora la matrice che ha per righe le componenti dei vettori e verifichiamo che abbia rango 4.

$$rg \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 4$$

L'endomorfismo è quindi univocamente determinato.

ii) Per determinare la matrice richiesta bisogna calcolare $f(\vec{e}_i)$ come combinazione lineare di \vec{e}_i per ogni $i = 1, \dots, 4$ sapendo che

$$\begin{aligned} f(\vec{v}_1) &= f(0, 0, 2, -1) = (0, -1, 2, -3) \\ f(\vec{v}_2) &= f(-1, 1, 2, 1) = (0, -1, 2, -3) \\ f(\vec{v}_3) &= f(0, 1, 0, 2) = (0, 0, 2, -1) \\ f(\vec{v}_4) &= f(0, 0, 0, 1) = (0, 0, 0, 0) \end{aligned}$$

ossia che

$$\begin{cases} f(2\vec{e}_3 - \vec{e}_4) = -\vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - 3\vec{e}_4 \\ f(-\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 + \vec{e}_4) = -\vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 - 3\vec{e}_4 \\ f(\vec{e}_2 + 2\vec{e}_4) = 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4 \\ f(\vec{e}_4) = \vec{0} \end{cases}$$

da cui

$$\begin{cases} f(\vec{e}_1) = 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4 \\ f(\vec{e}_2) = 2\vec{e}_3 - \vec{e}_4 \\ f(\vec{e}_3) = -\frac{1}{2}\vec{e}_2 + \vec{e}_3 - \frac{3}{2}\vec{e}_4 \\ f(\vec{e}_4) = \vec{0} \end{cases}$$

$$\text{e } M_C(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -\frac{3}{2} & 0 \end{pmatrix}.$$

6) Sia $f : R^3 \rightarrow R^3$ l'applicazione lineare definita da

$$f : (x, y, z) \mapsto (x + y + z, -x + 2y + 2z, 2x - y - z)$$

Determinare nucleo e immagine di f .

Sia A la matrice associata ad f rispetto la base canonica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Si ha $rg(A) = 2 = \dim \text{Im } f$ e $\text{Im } f = L(f(\vec{e}_1), f(\vec{e}_2))$ da cui segue che $\dim K \text{ erf} = 1$. Ora

$$\vec{x}(x, y, z) \in K \text{ erf} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 0 \\ -x + 2y + 2z = 0 \\ 2x - y - z = 0 \end{cases}$$

da cui segue

$$\vec{x}(x, y, z) \in K \text{ erf} \Leftrightarrow \vec{x} = (0, -z, z)$$

e quindi $K \text{ erf} = L((0, -1, 1))$